EXAMEN S.I.C. (Signal - Information - Communication)

Tous documents autorisés

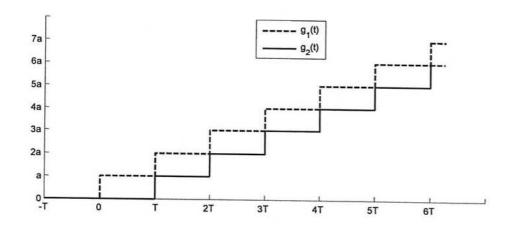
21 mai 2005

Durée: 2 heures

P. SIBILLE, M. TOMCZAK

Exercice 1:

Déterminer la transformée de Laplace de la fonction g1(t) donnée par la figure ci-après. En déduire la transformée de Laplace de la fonction g2(t).



Exercice 2:

A l'aide la transformée de Laplace, résoudre l'équation différentielle suivante :

$$\ddot{y}(t) + 5\dot{y}(t) + 6y(t) = 1(t)$$

avec
$$\dot{y}(0) = 1$$
 et $y(0) = 0$

Commentez les différents termes qui composent la réponse y(t).

Exercice 3:

Déterminer l'original temporel de la transformée de Laplace suivante :

$$G(s) = \frac{3s+1}{s^2 + 3s + 2}$$

Exercice 4:

Déterminer les coefficients de la fonction de transfert du second ordre, ayant un numérateur constant, dont la réponse indicielle possède les caractéristiques suivantes : temps du premier dépassement : 4 secondes, valeur de la sortie pour le temps du premier dépassement : 3, et valeur de la sortie lorsque t tend vers l'infini : 2. On donnera : la valeur du gain statique, le coefficient d'amortissement et la pulsation propre.

Exercice 5:

Soit le système linéaire invariant dont la réponse impulsionnelle est $g(t) = \frac{\kappa}{T} \exp(-\frac{t}{T}) \cdot 1(t)$ soumis à une entrée u(t) = 1(t) - 1(t - 5T), K et T étant des grandeurs strictement positives. Calculer la réponse y(t) du système à cette entrée.

Exercice 6:

Soit le système discret linéaire invariant dont la réponse indicielle (entrée en échelon) est donné par $Y(z) = \frac{z^3 - 5z^2}{(z^2 - 5z + 6)(z-1)}$. Calculer l'expression analytique de la réponse impulsionnelle du système.

Exercice 7:

Soit la séquence d'instructions Matlab suivante :

```
N=1024 ; fe=500 ; Te=1/fe ; T=0.05 ;
x=sqrt(2)*sin(2*pi*(0:N-1)/(T*fe)+pi/2) ;
win=bartlett(N) ; xw=win(:).*x(:);
Px=abs(fft(x)) ; Pxw=abs(fft(xw));
w=2*pi*(0:N/2-1)*fe/N ; w=w(:);
plot(w,[Px(1:N/2) Pxw(1:N/2)]) ;
```

- a) Expliquer globalement ce que réalise ce programme, puis commenter chaque instruction en explicitant le rôle et la nature des grandeurs manipulées, ainsi que, le cas échéant, les unités correspondantes.
- b) Expliquer à présent le but des instructions qui suivent. Compléter le programme de façon à obtenir successivement un graphe gradué entre 0 et fe/2, puis entre –fe/2 et fe/2.

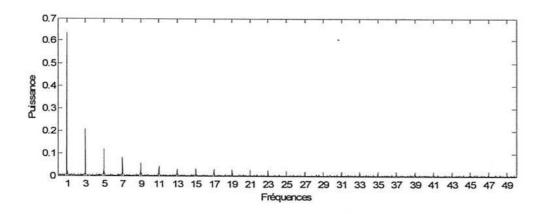
```
Px=abs(fft(x)); figure, plot(0:N/2-1,Px(1:N/2)),
f1= ???; figure, plot(f1, Px(1:N/2)),
f2= ???; figure, plot(f2, ???)
```

Exercice 8:

Expliquer précisément ce que réalise le programme Matlab suivant :

```
% la fonction sign est telle que :
%    sign(x)=1 si x>0 et sign(x)=-1 si x<0
N=4096 ; t=(0:N-1)'/100 ;
y=sign(sin(2*pi*t)) ;
Y=fft(y); Py=abs(Y);
f=(0:N/2-1)'*100/N ;
plot(f,Py(1:N/2)/N) ;</pre>
```

- a) Expliquer globalement ce que réalise ce programme puis commenter chaque instruction en explicitant notamment les caractéristiques du signal engendré (amplitude, période, fréquence d'échantillonnage).
- b) Tracer l'allure du signal y(t).
- c) Commenter la figure ci-dessous ainsi obtenue.



Questions de cours :

- 1) Quel rôle exact joue le filtre anti-repliement dans le processus d'échantillonnage ?
- 2) Quelle différence y a-t-il entre le spectre d'un signal continu périodique, tel qu'une onde rectangulaire, et le spectre d'un signal apériodique comme un créneau de durée finie ?
- 3) Dans quel cas la densité spectrale d'un signal continu est-elle égale au carré du module de sa transformée de Fourier ?
- 4) Donner un exemple de signal à bande étroite et un exemple de signal à bande large.
- 5) Dans quel cas la transformée de Fourier d'un signal est-elle périodique ?